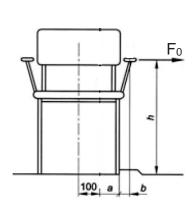
| A.1.3.4                        | Das Hebelgesetz                                                              |                           |
|--------------------------------|------------------------------------------------------------------------------|---------------------------|
|                                |                                                                              |                           |
|                                | hum                                                                          |                           |
|                                | agebalken ist im Gleichgewicht (Abk. G<br>enden Drehmomente gleich Null ist: | G), wenn die Summe aller  |
|                                |                                                                              |                           |
|                                |                                                                              |                           |
| Hieraus                        | s ergibt sich das Hebelgesetz:                                               |                           |
|                                |                                                                              |                           |
| A.1.3.5                        | Der Nachweis gegen Umkippen                                                  |                           |
| <ul> <li>Im kritise</li> </ul> | schen Zustand gilt:                                                          |                           |
| Kipp                           | omoment = Stabilisierendes Moment                                            |                           |
|                                |                                                                              |                           |
|                                | Momente sind dabei jeweils Betragswe<br>ogen.                                | rte und auf den Kipppunkt |
| <ul><li>Nachwe</li></ul>       | eis mit Sicherheitsbeiwert $\gamma$                                          |                           |
|                                |                                                                              |                           |

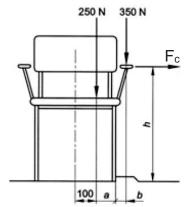
Der Sicherheitsbeiwert für die Lagesicherheit (Kippen) liegt je nach Anwendungsfall zwischen 1,5 und 2,0.

#### Beispiel A.1.3: Kippen (Prüfung Wintersemester 10/11)

In der Möbelprüfung wird das seitliche Umkippen von Stühlen mit Armlehnen durch zwei Tests geprüft (DIN EN 1022):



Test 1: Gemessen wird F<sub>0</sub>



Test 2: Gemessen wird Fc

F<sub>0</sub> und F<sub>c</sub> sind jeweils die Horizontalkräfte an der Armlehne, bei denen der Stuhl umkippt.

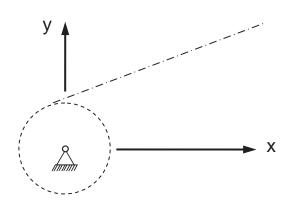
- a) Wie ist der Zusammenhang zwischen Fo und dem Eigengewicht des Stuhls?
- b) Welches Eigengewicht muss ein Stuhl mit den Parametern a = 100 mm, b = 70 mm und h = 600 mm mindestens aufweisen, damit die Forderung der Norm F<sub>c</sub> ≥ 20 N in Test 2 erfüllt werden kann?
- c) Zeigen Sie, dass ganz allgemein folgender Zusammenhang zwischen den beiden Testergebnissen gilt, der in der Norm angegeben ist:

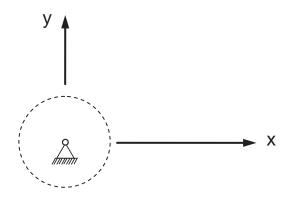
$$F_c = F_0 + (250a - 350b)/h$$

## A.1.3.6 Parallelverschiebung der Wirkungslinie

Die Wirkungslinie einer Kraft darf \_\_\_\_\_\_ verschoben werden, wenn zur Korrektur das entsprechende \_\_\_\_\_ eingeführt wird.

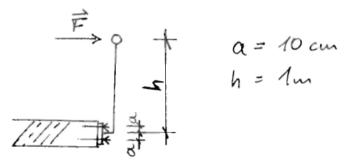
In Lehrbüchern wird dies oft als "Reduktion des ebenen Kraftsystems" bezeichnet.





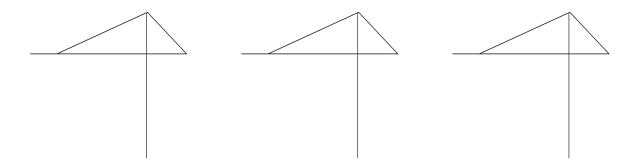
#### Beispiel A.1.4: Reduktion von Kräften

Wie groß ist die Kraft in der Verankerung des Geländerpfostens (Pfostenabstand 0,8 m)?



### A.1.3.7 Bildung von Resultierenden

- Durch die Reduktion (Kap. A.1.3.6) k\u00f6nnen mehrere Kr\u00e4fte F<sub>1</sub>, F<sub>2</sub>, ... mit unterschiedlichen Wirkungslinien zu einer resultierenden Kraft R zusammengefasst werden
- Beispiel Kran



### • Der Momentensatz:

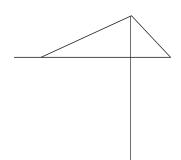
Die Drehmomente der Einzelkräfte  $F_i$  ergeben als Summe das Drehmoment  $M_R$ , das gleich dem Drehmoment der Kraftresultierenden R um denselben Drehpunkt ist.



 Aus dem Momentensatz kann die Lage der Wirkungslinie von R berechnet werden:

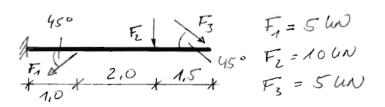


Beispiel Kran

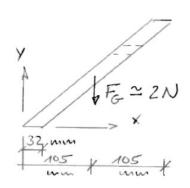


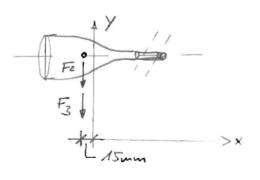
# Beispiel A.1.5: Resultierende von Kräften

- a) Resultierende Kraft R nach Betrag und Richtung. Lösung zeichnerisch und rechnerisch
- b) Lage der Wirkungslinie von R
- c) Drehmoment bezogen auf die Einspannstelle



## Beispiel A.1.6: Kippen eines Weinständers





Ges: Kippnachweis für die Fälle

- a) Weinständer mit leerer Flasche ( $F_2 = 6 N = Gewicht der leeren Flasche$ )
- b) Weinständer mit voller Flasche (F<sub>3</sub> = Gewicht Inhalt 700 ml)